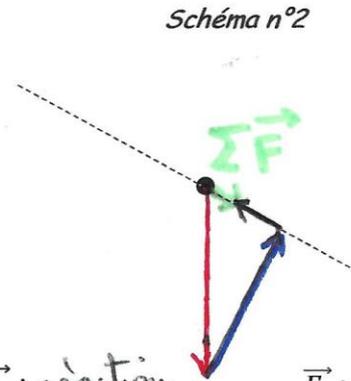
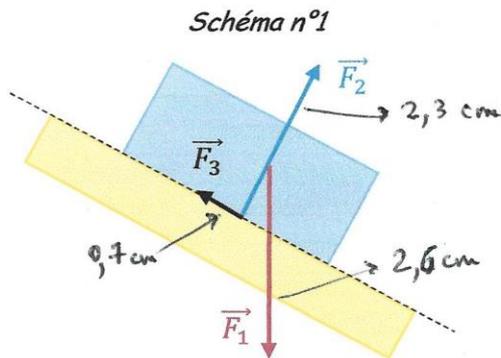


CORRIGE**Exercice 1** REPONDRE DIRECTEMENT SUR LE SUJET - 20' - 6 pts

Soit la situation ci-contre (schéma n°1). Le support est incliné et le système étudié est la brique posée dessus. Le référentiel est le référentiel terrestre.

Echelle pour les vecteurs : 1 cm pour 2 N



1/ Nommer

les trois forces :

\vec{F}_1 : poids

\vec{F}_2 : réaction du support

\vec{F}_3 : frottements du support

2/ En utilisant l'échelle proposée, déterminer la norme de chacune des forces.

$$F_1 = 2,6 \times 2 = 5,2 \text{ N}$$

$$F_2 = 2,3 \times 2 = 4,6 \text{ N}$$

$$F_3 = 0,7 \times 2 = 1,4 \text{ N}$$

3/ On assimile le système à un point. Sur le schéma n°2, représenter le vecteur résultante des forces $\Sigma \vec{F}_{ext}$.

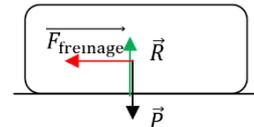
4/ Énoncer le principe d'inertie. En déduire si la brique est en mouvement ou pas sur le support.

$\Sigma \vec{F} = \vec{0} \Leftrightarrow$ système immobile ou mouvement rectiligne uniforme
Ici $\Sigma \vec{F} \neq \vec{0}$ donc la brique glisse sur le support (et accélère).

Exercice 2 - 25' - 7,5 pts

1/ bilan des forces qui s'exercent sur le cycliste et son vélo :

- force de freinage
- réaction du support
- poids du cycliste et du vélo



2/ D'après le théorème de l'énergie cinétique : $\Delta_{A \rightarrow B} E_c = \Sigma W(\vec{F})$

3/ $W_{A \rightarrow B}(\vec{R}) = W_{A \rightarrow B}(\vec{P}) = 0$ car les 2 forces sont orthogonales au déplacement AB.

$W_{A \rightarrow B}(\vec{F}_{freinage}) = \vec{F}_{freinage} \cdot \vec{AB} = F_{freinage} \times AB \times \cos \alpha = -F_{freinage} \times AB$ car $\vec{F}_{freinage}$ et \vec{AB} sont de sens opposés

Donc $E_{c \text{ finale}} - E_{c \text{ initiale}} = W_{A \rightarrow B}(\vec{F}_{freinage})$

D'où $W_{A \rightarrow B}(\vec{F}_{freinage}) = 0 - \frac{1}{2} \times 100 \times 8,3^2 = -3472 \text{ J}$

4/ Donc $AB = \frac{W_{A \rightarrow B}(\vec{F}_{freinage})}{-F_{freinage}} = \frac{-3472}{-200} = 17 \text{ m}$

Exercice 3 - 15' - 6 pts

COM 2 ANA 2 REA 2

Lorsque le parachutiste atteint sa vitesse maximale, les forces qui s'exercent sur lui se compensent car le mouvement est alors rectiligne uniforme (principe d'inertie).

On a donc $P = f$ soit $m.g = \frac{1}{2} \times \rho_f \times S \times C_x \times v^2$

Soit $v = \sqrt{\frac{2 \times m \times g}{\rho_f \times S \times C_x}} = \sqrt{\frac{2 \times 85 \times 10}{1,2 \times 1,0 \times 0,5}} \approx 53,1 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$ soit une vitesse proche de 191 km/h.